

Consideriamo un cerchio contenuto in un quadrato. Se distribuiamo a caso uniformemente  $N_{tot}$  punti all'interno del quadrato, ci aspettiamo che il rapporto  $N_{in}/N_{tot}$  tra il numero  $N_{in}$  di punti che cadono dentro il cerchio e  $N_{tot}$  sia una stima del rapporto tra l'area  $S_o$  del cerchio e l'area  $S_\square$  del quadrato. Ci aspettiamo anche che questa stima sia tanto più accurata quanto maggiore è  $N_{tot}$ .

Questo esempio del cerchio e del quadrato introduce in modo intuitivo il paradigma dell'integrazione Monte Carlo: definiamo  $I = S_o/S_\square$  e riscriviamolo come

$$I = \frac{\int d\mathbf{r} f(\mathbf{r}) g(\mathbf{r})}{\int d\mathbf{r} g(\mathbf{r})}, \quad (1)$$

dove il dominio di integrazione è il quadrato,  $g(\mathbf{r}) = 1$  e

$$f(\mathbf{r}) = \begin{cases} 1 & \text{se } \mathbf{r} \text{ è dentro il cerchio} \\ 0 & \text{se } \mathbf{r} \text{ è fuori;} \end{cases} \quad (2)$$

è immediato verificare che  $N_{in}/N_{tot} = \frac{1}{N_{tot}} \sum_{i=1}^{N_{tot}} f(\mathbf{r}_i)$ , dove  $\{\mathbf{r}_i\}$  sono i punti che abbiamo distribuito nel quadrato.

In generale, un integrale  $I = \int g(x) dx$  si può calcolare con il metodo Monte Carlo fattorizzando l'integrando come  $g(x) = f(x)\pi(x)$ , dove  $\pi(x)$  è una distribuzione di probabilità, cioè  $\pi(x) \geq 0$  e  $\int \pi(x) dx = 1$ . Qui  $x$  rappresenta un punto del dominio di integrazione, definito in uno spazio con un numero arbitrario di dimensioni. La procedura consiste nel campionare un insieme di  $N$  punti  $\{x_i\}$  dalla distribuzione  $\pi(x)$ , e nel valutare la media  $1/N \sum_i f(x_i)$ . Nell'esempio del cerchio e del quadrato,  $\pi(x) = g(x)/\int g(x) dx$ , e questa distribuzione si può campionare direttamente usando un generatore di numeri pseudocasuali uniformemente distribuiti tra 0 e 1, disponibile sul computer.

Una quantità fondamentale per l'integrazione stocastica è la varianza, o scarto quadratico medio, di  $f$  sulla distribuzione  $\pi$ ,

$$\sigma^2 = \int (f(x) - I)^2 \pi(x) dx. \quad (3)$$

Si può mostrare (a lezione è stato fatto il caso  $N = 2$ ) che  $\sigma_N^2 = \sigma^2/N$ , dove  $\sigma_N^2$  è la varianza della variabile aleatoria  $1/N \sum_i f(x_i)$ . Poiché quest'ultima è la nostra stima dell'integrale  $I$ , questo significa che l'incertezza statistica (la standard deviation,  $\sqrt{\sigma_N^2}$ ) sul calcolo di  $I$  diminuisce come  $1/\sqrt{N}$ , indipendentemente dalla dimensionalità di  $x$ . Per esempio, per ridurre l'errore statistico di un fattore 2 ci vuole un numero di punti  $N$  quattro volte maggiore. Questo va confrontato con i metodi di quadratura, per i quali per ridurre l'errore di discretizzazione di un fattore 2 ci vorrebbe un numero di valutazioni dell'integrando maggiore di un fattore  $\alpha^d$ , dove  $d$  è il numero di dimensioni e  $\alpha$  un numero che dipende dall'algoritmo di integrazione, ma è sempre maggiore di 1. Questo fa sì che per  $d$  abbastanza grande non ci siano alternative pratiche al metodo Monte Carlo.

Se la varianza è finita vale il teorema del limite centrale, secondo il quale la distribuzione di  $1/N \sum_i f(x_i)$  tende a una gaussiana nel limite  $N \rightarrow \infty$ . Questo significa che, se  $N$  è abbastanza grande, la probabilità che la stima di  $I$  sia fuori dal valore esatto di una standard deviation  $\sigma_N$  è circa  $1/3$ , di  $2\sigma_N$  circa  $1/20$ , di  $3\sigma_N$  circa  $3/1000$ , e così via.

Il numero di casi come quello del cerchio e del quadrato in cui la distribuzione di probabilità si può campionare direttamente è molto limitato. Fortunatamente esistono metodi per campionare distribuzioni arbitrariamente complicate, il più utilizzato dei quali è l'algoritmo di Metropolis.