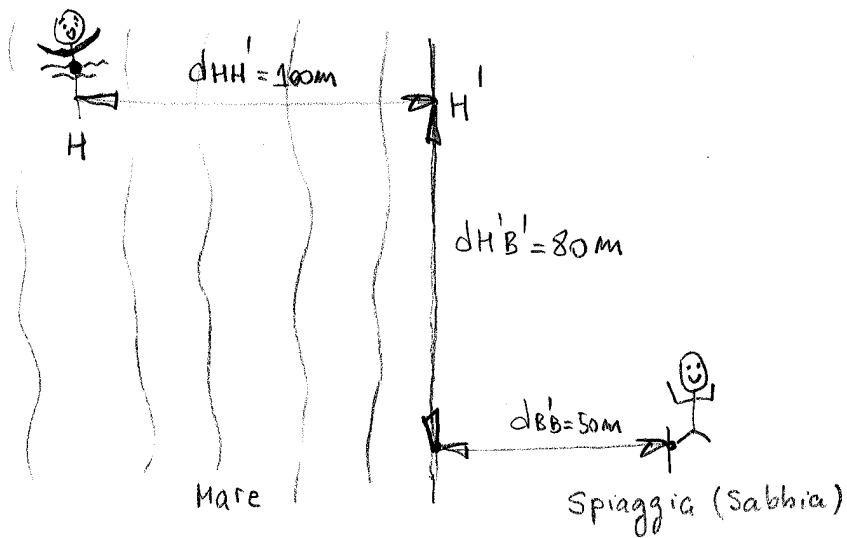
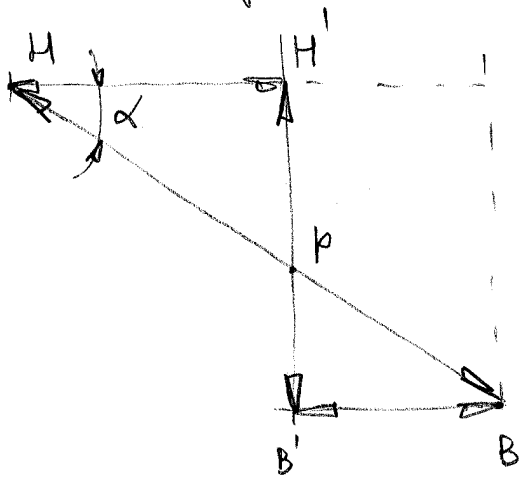


# I. MOTO RETTILINEO UNIFORME



A) La distanza piú breve e' sempre quella in linea retta (Tra due punti)



$$\cos \alpha = \frac{d_{HH'}}{d_{HP}} = \frac{(d_{HH'} + d_{BB'})}{d_{HB}} = \frac{d_{BB'}}{d_{PB}}$$

$$d_{HP} = \frac{d_{HH'} d_{HB}}{(d_{HH'} + d_{BB'})} = 113,3 \text{ m}$$

$$d_{PB} = \frac{d_{BB'} d_{HB}}{(d_{HH'} + d_{BB'})} = 56,6 \text{ m}$$

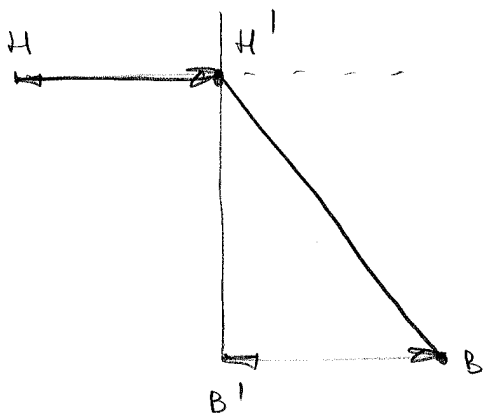
$$d_{HB} = \sqrt{d_{B'H'}^2 + (d_{HH'} + d_{BB'})^2} = d_{HP} + d_{PB} = 170 \text{ m}$$

$$x(t) = vt \quad \leftarrow \text{(moto rettilineo uniforme)}$$

$$\left. \begin{aligned} \rightarrow \text{Corre: } t_{PB} &= \frac{d_{PB}}{v_{\text{Corre}}} = 11,3 \text{ s} \\ \rightarrow \text{nuoto: } t_{PH} &= \frac{d_{HP}}{v_{\text{nuoto}}} = 56,6 \text{ s} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\boxed{t_{TOT} = 68 \text{ s}}$$

b) Nuotare il meno possibile.



$$d_{HB} = \sqrt{d_{BB'}^2 + d_{BH'}^2} \cong 94,34 \text{ m}$$

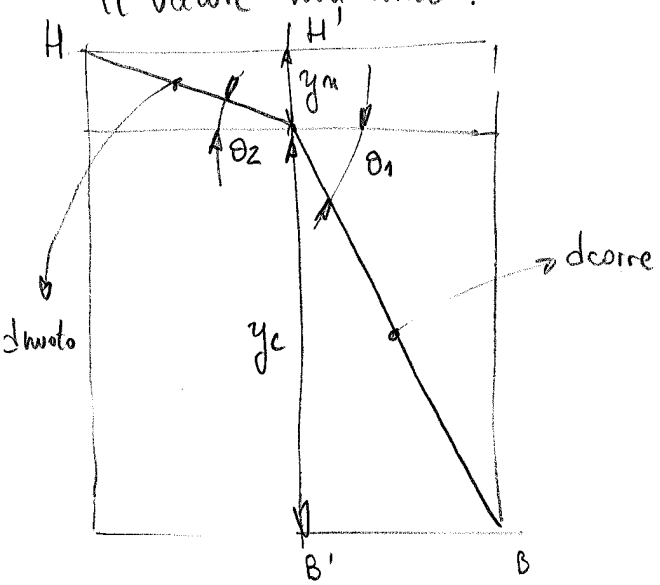
$$\left. \begin{array}{l} \text{nuoto: } t_H = \frac{d_{HH'}}{v_{\text{nuoto}}} = 50 \text{ s} \\ \text{corre: } t_{BH'} = \frac{d_{HB}}{v_{\text{corre}}} \cong 18,86 \text{ s} \end{array} \right\} \Rightarrow t_{\text{TOT}}^B = 68,86 \text{ s}$$

PENSIERO COMPLEMENTARE (DOMANDE)

i)  $t_{\text{TOT}}^B > t_{\text{TOT}}^A$ : La traiettoria più breve sempre corrisponde al tempo più breve? (Pensare che ci sono due mezzi diverse (Mare, Sabbia) dove il bagnino ha due  $v(t)$  diverse). C'è altra traiettoria che ha un tempo più breve? Qual è il tempo più breve di tutti?

ii) Con quale legge fondamentale dell'ottica è collegato il punto  $i$ ? Perché un bagnino che corre e nuota è collegato con ottica?

i) C'è un altro tempo  $t$ , diverso di  $t_{\text{TOT}}^B$  e  $t_{\text{TOT}}^A$ , per cui  $t$  ha il valore minimo?



$$d_{\text{nuoto}} = \sqrt{d_{HH'}^2 + y_m^2} = \sqrt{100^2 + y_m^2}$$

$$y_m = 80 \text{ m} - y_c$$

$$d_{\text{corre}} = \sqrt{d_{BB'}^2 + y_c^2} = \sqrt{50^2 + y_c^2}$$

Un tempo totale qualsiasi, ha la forma:  $t_{\text{TOT}} = \frac{d_{\text{corre}}}{v_{\text{corre}}} + \frac{d_{\text{nuoto}}}{v_{\text{nuoto}}}$

$$t_{\text{TOT}} = \frac{\sqrt{50^2 + y_c^2}}{v_{\text{corre}}} + \frac{\sqrt{(80 - y_c)^2 + 100^2}}{v_{\text{nuoto}}}$$



# LEGGI DI SNELL

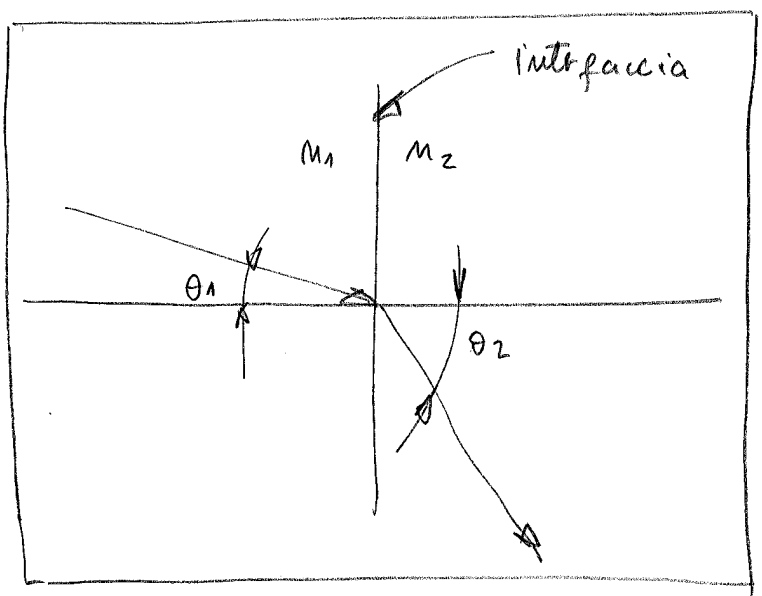
La luce si propaga nel vuoto alla velocità costante  $c_0$ .

La figura mostra due mezzi trasmissivi con indice di rifrazione  $n_1$  (a sinistra) e  $n_2$  (a destra) in contatto tra loro, attraverso una superficie che viene chiamata interfaccia (linea verticale). Nel caso  $n_2 > n_1$  la luce ha una velocità di fase più bassa nel secondo mezzo.

Velocità di fase  $\rightarrow v_i = c_0/n_i$

Legge di Snell

$$\frac{\sin \theta_1}{n_1} = \frac{\sin \theta_2}{n_2}$$



• I due hanno la stessa forma perché dietro c'è il principio di tempo minimo.

### III LEGGE ORARIA

1

Un punto si muove lungo l'asse x con legge oraria:

$$x(t) = At^3 - 6Bt^2 + 3C$$

Se c'è dubbio, sempre utilizzare la derivata e integrale per andare avanti/indietro (da  $x(t) \rightarrow v(t)$ , da  $a(t) \rightarrow v(t)$ , etc) invece delle formule. In questo caso è chiaro che si deve utilizzare derivata e integrale.

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = 3t^2 - 12t$$

$$\text{La velocità si annulla: } v(t) = 0 \Rightarrow (3t - 12)t = 0 \Rightarrow \begin{cases} t = 0s \\ t = 4s \end{cases}$$

$$\text{Anche: } v(t=1s) = -9 \text{ m/s} < 0$$

$$v(t=2s) = -12 \text{ m/s} < 0$$

$$v(t=3s) = -9 \text{ m/s} < 0$$

$$v(t=5s) = 15 \text{ m/s} > 0$$

$$a(t) = \frac{d^2x(t)}{dt^2} = 6t - 12$$

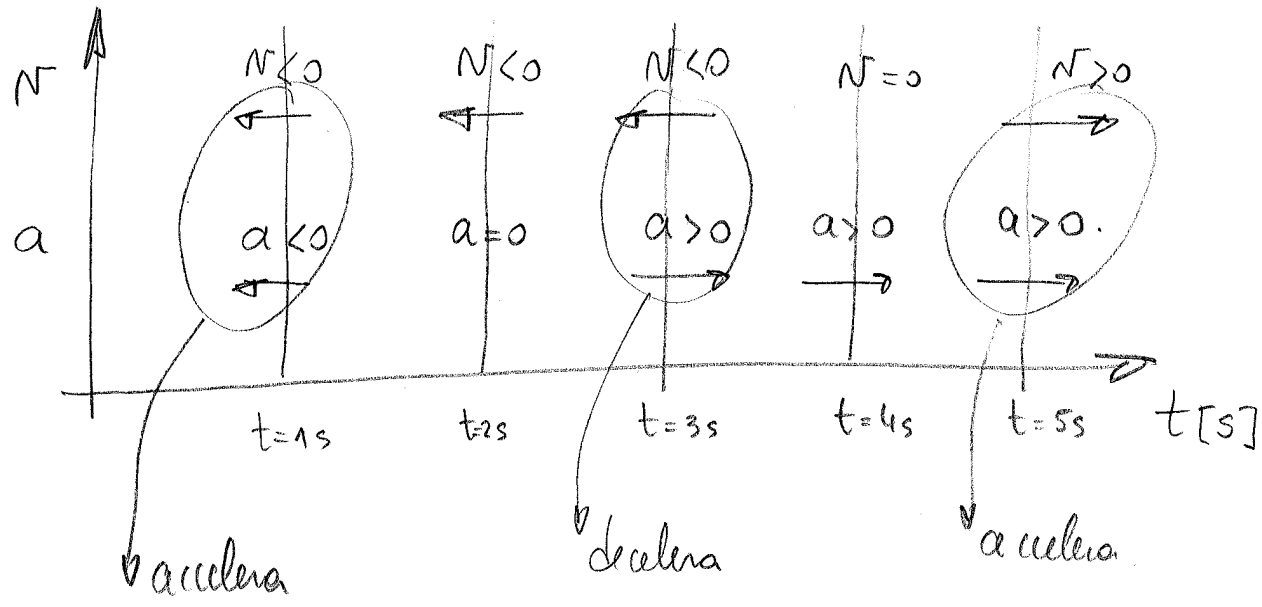
$$\text{L'accelerazione si annulla: } a(t) = 0 \Rightarrow \boxed{t = 2}$$

$$\text{Anche: } a(t=1s) = -6 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} < 0$$

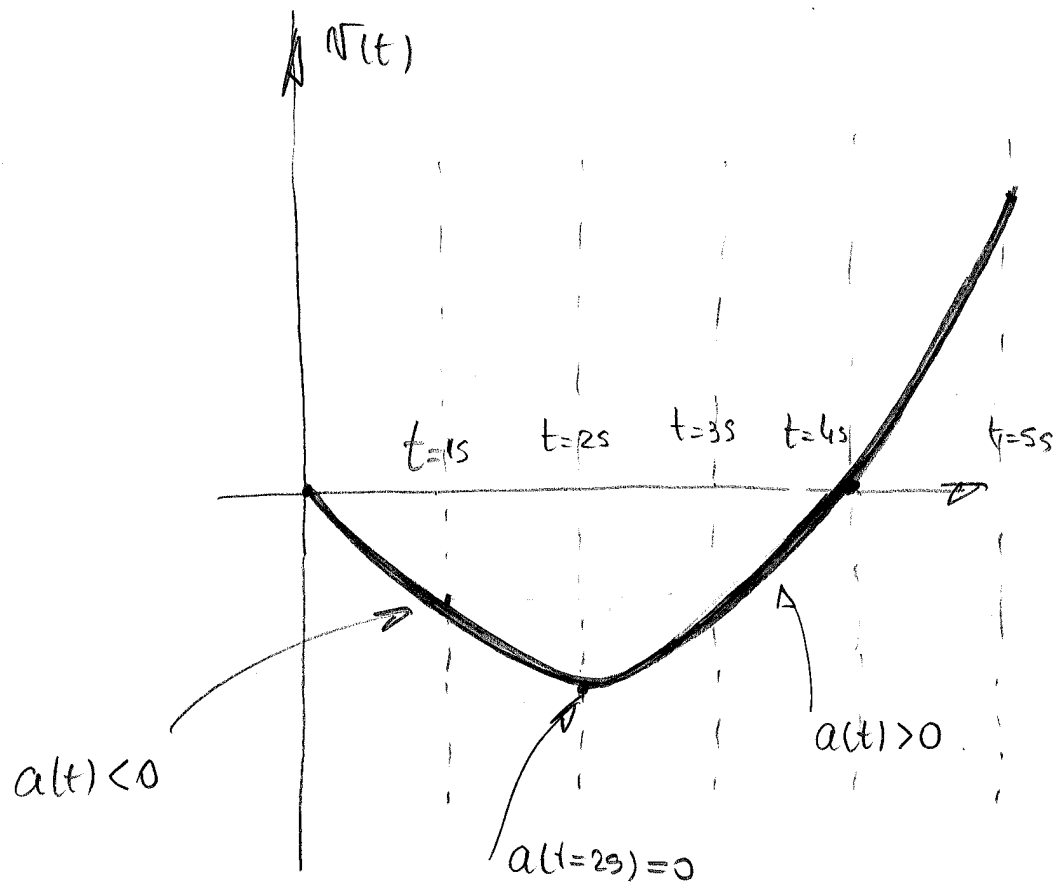
$$a(t=3s) = 6 \text{ m/s}^2 > 0$$

$$a(t=4s) = 12 \text{ m/s}^2 > 0$$

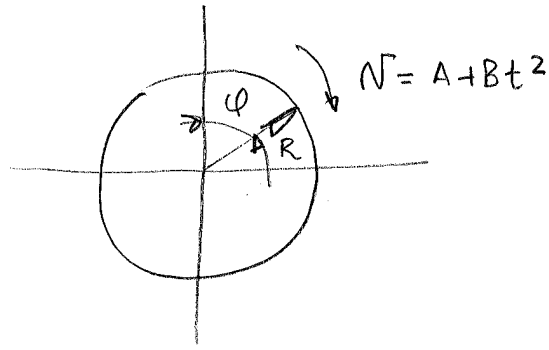
$$a(t=5s) = 18 \text{ m/s}^2 > 0$$



Con tutta questa info possiamo fare il Plot della Velocità:



# VI TRAIETTORIA CIRCOLARE



Sappiamo che:

- $l = \varphi R$  ← lunghezza dell'arco.
- $N = \dot{\varphi} R$  ← derivata
- $a = \ddot{\varphi} R$  ← derivata

con  $\dot{\varphi} = \omega, \ddot{\varphi} = \dot{\omega}$

A) 
$$\varphi = \int_{0s}^{2s} \left( \frac{A}{R} + \frac{B}{R} t^2 \right) dt = \frac{A}{R} t + \frac{B}{R} \frac{t^3}{3} \Big|_{0s}^{2s} = \frac{2As}{R} + \frac{B}{R} \frac{8s}{3}$$

$l = 2As + \frac{8Bs}{3} \Rightarrow l = 10,6 m$

$\vec{a} = \vec{a}_T + \vec{a}_c$  → Centripeta.  
 ↑ tangenziale

$|\vec{a}_T| = \frac{dN}{dt} = \dot{\omega} R = 2Bt$   
 $t=0s \rightarrow |\vec{a}_T| = 0$   
 $t=2s \rightarrow |\vec{a}_T| = 4 m/s^2$

$|\vec{a}_c| = \frac{N^2}{R} = \frac{(A+Bt^2)^2}{R}$   
 $t=0s \rightarrow |\vec{a}_c| = 16 m/s^2$   
 $t=2s \rightarrow |\vec{a}_c| = 64 m/s^2$

$|\vec{a}| = \sqrt{|\vec{a}_T|^2 + |\vec{a}_c|^2} \Rightarrow$

$|\vec{a}(t=0s)| = 16 m/s^2$   
 $|\vec{a}(t=2s)| = 64,12 m/s^2$

$$\vec{v} = \cancel{2} \frac{\sqrt{3}}{\cancel{2}} \text{ m/s } \hat{x} + \cancel{2} \frac{1}{\cancel{2}} \text{ m/s } \hat{y} = \sqrt{3} \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{x} + 1 \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y}$$

Eq. di Movimento

→ qua  $g > 0$  perché coincide in senso con  $\hat{x}$  !!!

$$\hat{x} : x(t) = \underset{\downarrow = 0}{x_0} + \underset{\downarrow = 0}{v_{x0}} t + \frac{1}{2} g t^2 \quad (\text{Moto accelerato})$$

$$\hat{y} : y(t) = \underset{\downarrow = 0}{y_0} + \underset{\downarrow = 0}{v_{y0}} t \quad (\text{Moto Rettilineo Uniforme})$$

$$\hat{x} : x(t) = \sqrt{3} \text{ m/s } t + \frac{1}{2} g t^2$$

$$\hat{y} : y(t) = 1 \text{ m/s } t$$

• ) Il Tempo per raggiungere la parete:

in questo sistema di riferimento:  $y_{\text{parete}} = d - 0 \text{ m} = 1 \text{ m} - \frac{\sqrt{3}}{2} R$

$$y_{\text{parete}} = 0,57 \text{ m}$$

$$t_{\text{parete}} = 0,57 \text{ s}$$

• ) La velocità al momento d'arrivo alla parete:

$$v_y(t) = 1 \text{ m/s}$$

$$v_x(t) = \sqrt{3} \text{ m/s} + g t$$



$$v_y(t_{\text{parvte}}) = 1 \text{ m/s}$$

$$v_x(t_{\text{parvte}}) = 7,29 \text{ m/s}$$

$$\Rightarrow |\vec{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 7,36 \text{ s}$$

$t = t_{\text{parvte}}$