

Oscillatore armonico con smorzamento senza gravità. Soluzione.

- 1a** Rispetto all'origine il momento angolare iniziale $\vec{\ell}_0 = \vec{\ell}(t=0)$ della pallina ha componenti $(0, 0, mx_0v_{y0}) = (0, 0, m\omega_1 R^2 > 0)$, quindi modulo $\ell_0 = |\vec{\ell}_0| = m\omega_1 R^2$ e versore $\hat{\ell}_0 = \vec{\ell}_0/\ell_0 = (0, 0, 1)$, diretto come $+\hat{z}$.
- 1b** La pallina è soggetta alla forza $\vec{f} = -k\vec{r} - \beta\vec{v}$, perciò la derivata temporale del vettore momento angolare è $d\vec{\ell}/dt = \vec{r} \times \vec{f} = -\beta\vec{r} \times \vec{v} = -(\beta/m)\vec{\ell}$. A $t=0$, in particolare, $d\vec{\ell}/dt = -\beta\vec{r}_0 \times \vec{v}_0 = -(\beta/m)\vec{\ell}_0$: il suo modulo è $|d\vec{\ell}/dt| = |-(\beta/m)\vec{\ell}_0| = (\beta/m)\ell_0 = \beta\omega_1 R^2$, mentre il suo versore è l'opposto del versore di $\vec{\ell}_0$, cioè $-(0, 0, 1)$.
- 1c** Dalla risposta precedente [cioè $d\vec{\ell}/dt = -(\beta/m)\vec{\ell}$] si vede che la direzione del versore $\hat{\ell}$ del momento angolare è costante. Infatti, se la variazione nel tempo del vettore $\vec{\ell}$ è parallela al vettore $\vec{\ell}$ stesso, tale vettore, nel tempo, può allungarsi o accorciarsi (qui si accorcia), ma non cambiare direzione.
- 1d** Viste le due risposte precedenti, la variazione del modulo è data dalla semplice equazione $d\ell/dt = -(\beta/m)\ell$, che ha per soluzione $\ell(t) = \ell_0 e^{-(\beta/m)t}$, dove $\ell_0 = m\omega_1 R^2$. Dalla soluzione ottengo il valore numerico a $t = t_1$.

2a La traiettoria si mantiene nel piano xy : lungo z , la distanza del punto dall'origine, la velocità e la forza sono inizialmente nulle e restano tali per ogni $t > 0$. Lo si poteva dedurre dal fatto che $\hat{\ell} = \text{costante} = (0, 0, 1)$, o anche integrando l'equazione di Newton, che lungo z fornisce la soluzione banale $z(t) = 0$ e lungo x e y la soluzione non banale delle altre due equazioni differenziali: $m\ddot{x} = -\beta\dot{x} - kx$, $m\ddot{y} = -\beta\dot{y} - ky$, cioè due oscillatori smorzati unidimensionali, identici e indipendenti fra loro. Dai dati verifico che (come diceva il testo) siamo nel regime sottosmorzato: $\sqrt{k/m} = \omega_0 > \beta/2m$, $\omega_1 = \sqrt{\omega_0^2 - (\beta/2m)^2}$ è reale positivo. Allora, in analogia con la soluzione fornita nella dispensino e riprodotta anche nel testo del problema, trovo posizione e velocità lungo x e lungo y :

$$x(t) = \left[x_0 \cos \omega_1 t + \left(v_{x0} + \frac{\beta x_0}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}} ; \quad y(t) = \left[y_0 \cos \omega_1 t + \left(v_{y0} + \frac{\beta y_0}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}}$$

$$\dot{x}(t) = \left[v_{x0} \cos \omega_1 t - \left(\omega_0^2 x_0 + \frac{\beta v_{x0}}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}} ; \quad \dot{y}(t) = \left[v_{y0} \cos \omega_1 t - \left(\omega_0^2 y_0 + \frac{\beta v_{y0}}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}}$$

Se, prima di calcolare i valori numerici di posizione e velocità a $t = t_1$, sostituisco le condizioni iniziali così come fornite nel testo, cioè $x_0 = R, y_0 = 0$ e $v_{x0} = -(\beta/2m)R, v_{y0} = \omega_1 R$, ottengo espressioni notevolmente semplificate:

$$x(t) = R e^{-\frac{\beta t}{2m}} \cos \omega_1 t ; \quad y(t) = R e^{-\frac{\beta t}{2m}} \sin \omega_1 t$$

$$\dot{x}(t) = -\left(\frac{\beta}{2m}\right)x(t) - \omega_1 y(t) ; \quad \dot{y}(t) = -\left(\frac{\beta}{2m}\right)y(t) + \omega_1 x(t).$$

- 2b** Se non ci fosse smorzamento ($\beta = 0$) la traiettoria sarebbe una circonferenza di raggio R ; con $\beta \neq 0$ il raggio $R e^{-\frac{\beta t}{2m}}$ decresce esponenzialmente nel tempo, via via che il punto gira a velocità angolare costante $\dot{\theta} = \omega_1$. La traiettoria è quindi una spirale percorsa tutta nello stesso verso, e $ds = |\vec{v}(t)|dt = \sqrt{\dot{x}(t)^2 + \dot{y}(t)^2} dt$. Sostituisco $ds = \sqrt{\omega_1^2 + \left(\frac{\beta}{2m}\right)^2} R e^{-\beta t/2m} dt$ e integrando in dt ottengo $s(t) = s_0 + \sqrt{1 + \left(\frac{2m\omega_1}{\beta}\right)^2} R (1 - e^{-\beta t/2m})$, dove $s_0 = 0$ per rispettare la condizione iniziale $s(t=0) = 0$. Con la formula ottengo poi s all'istante $t = t_1$.

2c La lunghezza L della strada percorsa dalla pallina dopo un tempo (e un numero di giri) infinito è finita e pari a

$$L = \lim_{t \rightarrow \infty} s(t) = \sqrt{1 + \left(\frac{2m\omega_1}{\beta}\right)^2} R$$

2d Dalla forma piú semplice (risposta [2a], ultime equazioni) abbiamo già notato che la traiettoria è una spirale circolare: l'angolo θ formato dalla semiretta uscente dall'origine e passante per la pallina aumenta linearmente nel tempo come $\theta(t) = \omega_1 t$, mentre la distanza della pallina dall'origine $r(t) = \sqrt{x(t)^2 + y(t)^2} = R e^{-\beta t/2m}$ decresce esponenzialmente nel tempo con costante di decadimento $\tau = 2m/\beta$. Sostituendo $t = \theta/\omega_1$ nell'espressione della distanza del punto dall'origine, otteniamo l'equazione della traiettoria in coordinate cilindriche:

$$r(\theta) = R e^{-\frac{2m}{\beta\omega_1}\theta} ; \quad z = 0.$$

m (Kg)	k (Kg/s ²)	β (Kg/s)	R (m)	t ₁ (s)
4.20	945	75.6	1.00	0.131

1a max 5 punti

$$\omega_0^2 = 225$$

$$\omega_1 = 12.0$$

$$\ell_0 = 50.4$$

$$\text{versore} = (0,0,1)$$

1b max 5 punti

$$|d\vec{\ell}/dt|_0 = |-(\beta/m)\vec{\ell}_0| = (\beta/m)\ell_0 = \beta\omega_1 R^2 = 907.2$$

$$\text{versore} = -(0,0,1)$$

1c max 5 punti

il versore del momento angolare non varia nel tempo e resta quindi sempre uguale a (0,0,1)

1d max 5 punti

$$\ell_1 = 4.77$$

2a max 5 punti

$$\beta/2m = 9.00$$

$$\exp(-\beta t_1/2m) = 0.308$$

$$\omega_1 t_1 = 1.572$$

$$\cos(\omega_1 t_1) = -0.00$$

$$\sin(\omega_1 t_1) = 1.00$$

$$x_1 = -0.000$$

$$y_1 = 0.308$$

$$dx/dt_1 = -3.688$$

$$dy/dt_1 = -2.773$$

2b max 5 punti

$$S_1 = 1.154$$

2c max 5 punti

$$S_\infty = 1.667$$

2d max 5 punti

$$r(\theta) = R \exp[-(2m / \beta\omega_1)\theta]$$