

**Oscillatore armonico con smorzamento senza gravità. Soluzione.**

- 1a** Rispetto all'origine il momento angolare iniziale  $\vec{\ell}_0 = \vec{\ell}(t=0)$  della pallina ha componenti  $(0, 0, mx_0v_{y0}) = (0, 0, m\omega_1 R^2 > 0)$ , quindi modulo  $\ell_0 = |\vec{\ell}_0| = m\omega_1 R^2$  e versore  $\hat{\ell}_0 = \vec{\ell}_0/\ell_0 = (0, 0, 1)$ , diretto come  $+\hat{z}$ .
- 1b** La pallina è soggetta alla forza  $\vec{f} = -k\vec{r} - \beta\vec{v}$ , perciò la derivata temporale del vettore momento angolare è  $d\vec{\ell}/dt = \vec{r} \times \vec{f} = -\beta\vec{r} \times \vec{v} = -(\beta/m)\vec{\ell}$ . A  $t=0$ , in particolare,  $d\vec{\ell}/dt = -\beta\vec{r}_0 \times \vec{v}_0 = -(\beta/m)\vec{\ell}_0$ : il suo modulo è  $|d\vec{\ell}/dt| = |-(\beta/m)\vec{\ell}_0| = (\beta/m)\ell_0 = \beta\omega_1 R^2$ , mentre il suo versore è l'opposto del versore di  $\vec{\ell}_0$ , cioè  $-(0, 0, 1)$ .
- 1c** Dalla risposta precedente [cioè  $d\vec{\ell}/dt = -(\beta/m)\vec{\ell}$ ] si vede che la direzione del versore  $\hat{\ell}$  del momento angolare è costante. Infatti, se la variazione nel tempo del vettore  $\vec{\ell}$  è parallela al vettore  $\vec{\ell}$  stesso, tale vettore, nel tempo, può allungarsi o accorciarsi (qui si accorcia), ma non cambiare direzione.
- 1d** Viste le due risposte precedenti, la variazione del modulo è data dalla semplice equazione  $d\ell/dt = -(\beta/m)\ell$ , che ha per soluzione  $\ell(t) = \ell_0 e^{-(\beta/m)t}$ , dove  $\ell_0 = m\omega_1 R^2$ . Dalla soluzione ottengo il valore numerico a  $t = t_1$ .

**2a** La traiettoria si mantiene nel piano  $xy$ : lungo  $z$ , la distanza del punto dall'origine, la velocità e la forza sono inizialmente nulle e restano tali per ogni  $t > 0$ . Lo si poteva dedurre dal fatto che  $\hat{\ell} = \text{costante} = (0, 0, 1)$ , o anche integrando l'equazione di Newton, che lungo  $z$  fornisce la soluzione banale  $z(t) = 0$  e lungo  $x$  e  $y$  la soluzione non banale delle altre due equazioni differenziali:  $m\ddot{x} = -\beta\dot{x} - kx$ ,  $m\ddot{y} = -\beta\dot{y} - ky$ , cioè due oscillatori smorzati unidimensionali, identici e indipendenti fra loro. Dai dati verifico che (come diceva il testo) siamo nel regime sottosmorzato:  $\sqrt{k/m} = \omega_0 > \beta/2m$ ,  $\omega_1 = \sqrt{\omega_0^2 - (\beta/2m)^2}$  è reale positivo. Allora, in analogia con la soluzione fornita nella dispensino e riprodotta anche nel testo del problema, trovo posizione e velocità lungo  $x$  e lungo  $y$ :

$$x(t) = \left[ x_0 \cos \omega_1 t + \left( v_{x0} + \frac{\beta x_0}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}} ; \quad y(t) = \left[ y_0 \cos \omega_1 t + \left( v_{y0} + \frac{\beta y_0}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}}$$

$$\dot{x}(t) = \left[ v_{x0} \cos \omega_1 t - \left( \omega_0^2 x_0 + \frac{\beta v_{x0}}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}} ; \quad \dot{y}(t) = \left[ v_{y0} \cos \omega_1 t - \left( \omega_0^2 y_0 + \frac{\beta v_{y0}}{2m} \right) \frac{\sin \omega_1 t}{\omega_1} \right] e^{-\frac{\beta t}{2m}}$$

Se, prima di calcolare i valori numerici di posizione e velocità a  $t = t_1$ , sostituisco le condizioni iniziali così come fornite nel testo, cioè  $x_0 = R, y_0 = 0$  e  $v_{x0} = -(\beta/2m)R, v_{y0} = \omega_1 R$ , ottengo espressioni notevolmente semplificate:

$$x(t) = R e^{-\frac{\beta t}{2m}} \cos \omega_1 t ; \quad y(t) = R e^{-\frac{\beta t}{2m}} \sin \omega_1 t$$

$$\dot{x}(t) = -\left(\frac{\beta}{2m}\right)x(t) - \omega_1 y(t) ; \quad \dot{y}(t) = -\left(\frac{\beta}{2m}\right)y(t) + \omega_1 x(t).$$

- 2b** Se non ci fosse smorzamento ( $\beta = 0$ ) la traiettoria sarebbe una circonferenza di raggio  $R$ ; con  $\beta \neq 0$  il raggio  $R e^{-\frac{\beta t}{2m}}$  decresce esponenzialmente nel tempo, via via che il punto gira a velocità angolare costante  $\dot{\theta} = \omega_1$ . La traiettoria è quindi una spirale percorsa tutta nello stesso verso, e  $ds = |\vec{v}(t)|dt = \sqrt{\dot{x}(t)^2 + \dot{y}(t)^2} dt$ . Sostituisco  $ds = \sqrt{\omega_1^2 + \left(\frac{\beta}{2m}\right)^2} R e^{-\beta t/2m} dt$  e integrando in  $dt$  ottengo  $s(t) = s_0 + \sqrt{1 + \left(\frac{2m\omega_1}{\beta}\right)^2} R (1 - e^{-\beta t/2m})$ , dove  $s_0 = 0$  per rispettare la condizione iniziale  $s(t=0) = 0$ . Con la formula ottengo poi  $s$  all'istante  $t = t_1$ .

**2c** La lunghezza  $L$  della strada percorsa dalla pallina dopo un tempo (e un numero di giri) infinito è finita e pari a

$$L = \lim_{t \rightarrow \infty} s(t) = \sqrt{1 + \left(\frac{2m\omega_1}{\beta}\right)^2} R$$

**2d** Dalla forma piú semplice (risposta [2a], ultime equazioni) abbiamo già notato che la traiettoria è una spirale circolare: l'angolo  $\theta$  formato dalla semiretta uscente dall'origine e passante per la pallina aumenta linearmente nel tempo come  $\theta(t) = \omega_1 t$ , mentre la distanza della pallina dall'origine  $r(t) = \sqrt{x(t)^2 + y(t)^2} = R e^{-\beta t/2m}$  decresce esponenzialmente nel tempo con costante di decadimento  $\tau = 2m/\beta$ . Sostituendo  $t = \theta/\omega_1$  nell'espressione della distanza del punto dall'origine, otteniamo l'equazione della traiettoria in coordinate cilindriche:

$$r(\theta) = R e^{-\frac{2m}{\beta\omega_1}\theta} ; \quad z = 0.$$

|        |                        |          |       |                    |
|--------|------------------------|----------|-------|--------------------|
| m (Kg) | k (Kg/s <sup>2</sup> ) | β (Kg/s) | R (m) | t <sub>1</sub> (s) |
| 4.20   | 945                    | 75.6     | 1.00  | 0.131              |

**1a** max 5 punti

$$\omega_0^2 = 225$$

$$\omega_1 = 12.0$$

$$\ell_0 = 50.4$$

$$\text{versore} = (0,0,1)$$

**1b** max 5 punti

$$|d\vec{\ell}/dt|_0 = |-(\beta/m)\vec{\ell}_0| = (\beta/m)\ell_0 = \beta\omega_1 R^2 = 907.2$$

$$\text{versore} = -(0,0,1)$$

**1c** max 5 punti

il versore del momento angolare non varia nel tempo e resta quindi sempre uguale a (0,0,1)

**1d** max 5 punti

$$\ell_1 = 4.77$$

**2a** max 5 punti

$$\beta/2m = 9.00$$

$$\exp(-\beta t_1/2m) = 0.308$$

$$\omega_1 t_1 = 1.572$$

$$\cos(\omega_1 t_1) = -0.00$$

$$\sin(\omega_1 t_1) = 1.00$$

$$x_1 = -0.000$$

$$y_1 = 0.308$$

$$dx/dt_1 = -3.688$$

$$dy/dt_1 = -2.773$$

**2b** max 5 punti

$$S_1 = 1.154$$

**2c** max 5 punti

$$S_\infty = 1.667$$

**2d** max 5 punti

$$r(\theta) = R \exp[-(2m / \beta\omega_1)\theta]$$