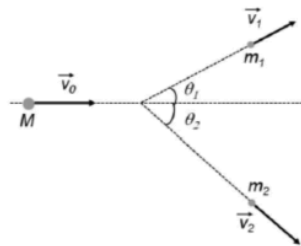


## Esercizio 1

Un corpo di massa  $M$  procede a velocità  $v_0$  in una zona di spazio esente da forze. Ad un certo istante, tramite un meccanismo di forze interne, la massa  $M$  si spezza in due frammenti, di masse  $m_1$  e  $m_2$ , che proseguono ambedue con velocità di modulo  $|v_1|=|v_2|=v_f$  su traiettorie che formano rispettivamente angoli  $\theta_1$  e  $\theta_2$  rispetto alla traiettoria del centro di massa (vedi figura). Tenendo conto che la somma delle masse dei due frammenti è pari alla massa iniziale  $M$ :

- 1 Determinare il rapporto tra le masse dei due frammenti  $m_1/m_2$ .
- 2 Determinare il modulo della velocità  $v_f$ .



## Soluzione

$$M\vec{v}_0 = m_1\vec{v}_1 + m_2\vec{v}_2 \quad \text{conservazione della quantità di moto}$$

$$\text{asse } x \rightarrow Mv_0 = m_1v_f \cos\theta_1 + m_2v_f \cos\theta_2 \quad (1)$$

$$\text{asse } y \rightarrow 0 = m_1v_f \sin\theta_1 - m_2v_f \sin\theta_2 \quad (2)$$

$$(2) \rightarrow \boxed{\frac{m_1}{m_2} = \frac{\sin\theta_2}{\sin\theta_1}}$$

$$(1) \quad (m_1 + m_2)v_0 = m_1v_f \cos\theta_1 + m_2v_f \cos\theta_2$$

$$\left(\frac{m_1}{m_2} + 1\right)v_0 = \frac{m_1}{m_2}v_f \cos\theta_1 + v_f \cos\theta_2$$

$$\left(\frac{\sin\theta_2}{\sin\theta_1} + 1\right)v_0 = \left(\frac{\sin\theta_2}{\sin\theta_1} \cos\theta_1 + \cos\theta_2\right)v_f$$

$$(\sin\theta_2 + \sin\theta_1)v_0 = (\sin\theta_2 \cos\theta_1 + \cos\theta_2 \sin\theta_1)v_f = \sin(\theta_1 + \theta_2)v_f$$

$$\boxed{v_f = \frac{\sin\theta_1 + \sin\theta_2}{\sin(\theta_1 + \theta_2)} v_0}$$

## Esercizio 2

Nel sistema in figura i tre dischetti A, B, C sono collegati da fili inestensibili di equal lunghezza; le dimensioni dei dischetti sono trascurabili. Inizialmente il sistema è fermo su un piano liscio orizzontale. Al dischetto B viene applicata per un tempo brevissimo una forza perpendicolare ai fili che produce un impulso  $J=2 \text{ N}\cdot\text{s}$  (vedi figura 2a). Sapendo che  $m_A = m_C = 0.3 \text{ kg}$  e  $m_B = 0.4 \text{ kg}$ , calcolare:

- 1 La velocità del centro di massa del sistema.
- 2 Le velocità di A e C un istante prima che si tocchino (vedi figura 2b).
- 3 Il lavoro delle forze interne se A e C non si staccano dopo l'urto.

## Soluzione



1) L'impulso ( $J$ ) è eguale alla variazione di quantità di moto del sistema

$$J = M_{\text{tot}} v_{\text{cm}} = (m_A + m_B + m_C) v_{\text{cm}} \quad (\text{il sistema inizialmente è fermo})$$

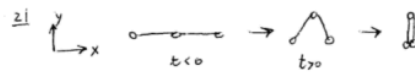
$$v_{\text{cm}} = \frac{J}{m_A + m_B + m_C} = \frac{2 \text{ N}\cdot\text{s}}{1 \text{ kg}} = 2 \text{ m/s} \quad \text{e dopo l'impulso acquisisce una velocità } v_{\text{cm}}$$

Dopo l'applicazione di quel impulso iniziale, la velocità del centro di massa, lungo l'asse  $y$ , resta costante perché la risultante delle forze esterne è nulla.

$$M_{\text{tot}} \vec{v}_{\text{cm}} = m_A \vec{v}_A + m_B \vec{v}_B + m_C \vec{v}_C$$

$$\text{Inizialmente } v_A = v_C = 0 \quad v_B \neq 0$$

$$v_B = \frac{m_A + m_C}{m_B} v_{\text{cm}} = 5 \text{ m/s}$$

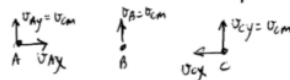


Quando A e C si toccano (un istante prima dell'urto)

$$v_{Ax} = -v_{Cx} \quad (\text{conservazione della quantità di moto lungo l'asse } x)$$

$$v_{Ay} = v_B = v_{Cy} = v_{\text{cm}} \quad (\text{i tre corpi si muovono solidamente lungo l'asse } y)$$

$$\text{Quando } |\vec{v}_A| = |\vec{v}_C|$$



Dal istante subito dopo l'applicazione dell'impulso al istante subito prima del urto tra A e C l'energia si conserva

$$\frac{1}{2} m_B v_{B,ini}^2 = \frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 + \frac{1}{2} m_C v_C^2$$

$$\frac{1}{2} m_B v_{B,ini}^2 = \frac{1}{2} m_A (v_{Bx}^2 + v_{Ay}^2) + \frac{1}{2} m_B v_{cm}^2 + \frac{1}{2} m_C (v_{cm}^2 + v_{cx}^2)$$

$$\frac{1}{2} m_B v_{B,ini}^2 = \frac{1}{2} (m_A + m_C) v_{Ax}^2 + \frac{1}{2} (m_A + m_B + m_C) v_{cm}^2$$

$$v_{B,ini} = 5 \text{ m/s}, v_{cm} = 2 \text{ m/s} \Rightarrow v_{Ax} = 3,16 \text{ m/s}$$

$v_{Ax} = 3,16 \text{ m/s}$	$v_{Ay} = 2 \text{ m/s}$
$v_{Bx} = 0$	$v_{By} = 2 \text{ m/s}$
$v_{Cx} = -3,16 \text{ m/s}$	$v_{Cy} = 2 \text{ m/s}$

velocità dei tre corpi prima del urto tra A e C

3) Prima dell'urto l'energia cinetica del sistema è

$$E_{IN} = \frac{1}{2} m_B v_{B,ini}^2 = 5 \text{ J} \quad (v_A = v_C = 0)$$

È interessante notare che  $E_{IN} = \frac{1}{2} (m_A + m_B + m_C) v_{cm}^2 + \frac{1}{2} m_A (v_A^{cm})^2 + \frac{1}{2} m_B (v_B^{cm})^2 + \frac{1}{2} m_C (v_C^{cm})^2$

E. cin del CM

$$v_{cm} = 2 \text{ m/s}$$



$$2 \text{ J}$$

E. cin di A, B, C rispetto al CM

$$v_A^{cm} = v_C^{cm} = 2 \text{ m/s}$$

$$v_B^{cm} = 3 \text{ m/s}$$



$$3 \text{ J}$$

Dopo l'urto i tre corpi si muovono con  $v_A = v_B = v_C = v_{cm}$

$$E_F = \frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 + \frac{1}{2} m_C v_C^2 = \frac{1}{2} (m_A + m_B + m_C) v_{cm}^2 = 2 \text{ J}$$

L'energia dissipata (lavoro delle forze interne.)

$$\Delta E = E_F - E_{IN} = -3 \text{ J}$$

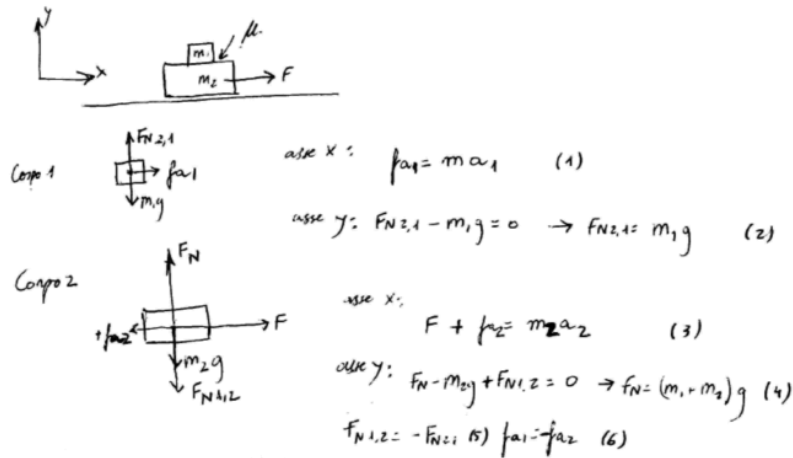
Quest'energia corrisponde a l'energia cinetica dei corpi rispetto al CM

### Esercizio 3

Consideriamo un baule di massa  $m_1$  poggiato su una tavola di legno di massa  $m_2$ , a sua volta poggiata su una superficie perfettamente orizzontale di ghiaccio. Venga ora applicata alla tavola una forza  $\vec{F}$  parallela al piano come mostrato in figura. Consideriamo trascurabile (nullo) l'attrito tra la tavola di legno e il ghiaccio, e pari rispettivamente a  $\mu_s$  e  $\mu_d$  i coefficienti d'attrito statico e dinamico tra la tavola di legno e il baule. Si determini:

- 1 L'espressione del valore massimo  $F_{max}$  della forza che possiamo applicare se vogliamo che il baule rimanga fermo rispetto alla tavola di legno e l'espressione delle accelerazioni dei due corpi per  $F \leq F_{max}$ .
- 2 L'espressione dell'accelerazione dei due corpi per  $F \geq F_{max}$ .
- 3 Consideriamo che il baule sia stato poggiato inizialmente al centro della tavola di legno ed entrambi siano inizialmente fermi. Se la lunghezza della tavola di legno è pari a  $l = 2$  m e  $\mu_s = 0.8$ ,  $\mu_d = 0.6$ ,  $m_1 = 10$  kg,  $m_2 = 25$  kg, calcolare il tempo  $t_c$  dall'applicazione della forza  $F = 300$  N al tempo  $t = 0$ , dopo il quale il baule cadrà dalla tavola di legno.

### Soluzione



1) I corpi ~~si~~ si muovono insieme (1)  $\rightarrow F = m_2 a_2 - f a_2 = m_2 a_2 + f a_1 = m_2 a_2 + m_1 g$   
 $F = m_1 a_2 + m_2 a_1 = (m_1 + m_2) a$  (6) (4)  
 $a_1 = a_2 = a$

$m_1 a = f a \leq \mu_s m_1 g \rightarrow a \leq \mu_s g$

$F_{max} = (m_1 + m_2) \mu_s g$

Per  $F \leq F_{max} \rightarrow a = \frac{F}{m_1 + m_2}$  Come l'accelerazione di un unico corpo di massa  $(m_1 + m_2)$

2) Per  $F > F_{max}$

Corpo 1  $f a_1 = \mu_s m_1 g = m_1 a_1 \rightarrow a_1 = \mu_s g$

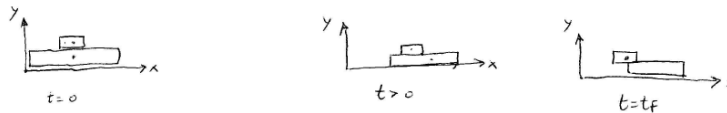
Corpo 2  $F - \mu_s m_1 g = m_2 a_2 \rightarrow a_2 = \frac{F - \mu_s m_1 g}{m_2}$

3)

Verifichiamo che  $F > F_{max}$  ( $F = 300N$ )

$F_{max} = (m_1 + m_2) \mu_s g = (10 + 25) \text{kg} \cdot 0.8 \cdot 9.81 \text{m/s}^2 = 274.4N$

Quindi si verifica  $F > F_{max}$



Il baule cade dalla tavola di legno quando il suo centro coincide con l'orizzontale della tavola.

strenità della tavola  $\rightarrow x_2(t) = x_{02} + v_{02}t + \frac{1}{2} a_2 t^2 = \frac{1}{2} a_2 t^2$   
 $x_{02} = 0, v_{02} = 0$

centro del baule  $\rightarrow x_1(t) = x_{01} + v_{01}t + \frac{1}{2} a_1 t^2 = x_{01} + \frac{1}{2} a_1 t^2$   
 $v_{01} = 0$

dove  $x_{01} = 1m, a_1 = \mu_s g = 0.8 \cdot 9.81 \text{m/s}^2 = 7.848 \text{m/s}^2$

$a_2 = \frac{300N - 0.8 \cdot 9.81 \cdot 10}{25} = 9.645 \text{m/s}^2$

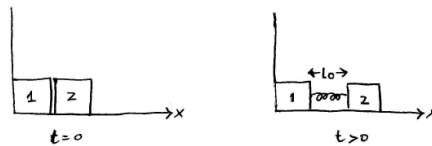
$x_1(t_F) = x_2(t_F) \rightarrow 1 + \frac{1}{2} \cdot 7.848 t_F^2 = \frac{1}{2} \cdot 9.645 t_F^2 \rightarrow t_F = 0.73s$

## Esercizio 4

Due blocchi identici di massa  $m$ , assimilabili a punti materiali, sono poggiati su una mensola rigida e liscia, amovibile (ancorata cioè al muro o a terra) come illustrato in figura. Tra i due blocchi è interposta una molla di costante elastica  $k$  e lunghezza a riposo  $L_0$ . Nell'istante iniziale la molla è completamente compressa (pannello a sinistra in figura) ed i blocchi sono fermi grazie ad un sistema di bloccaggio. Ad un dato istante si rimuove istantaneamente il sistema di bloccaggio e i due blocchi sono lasciati liberi di muoversi con velocità iniziali nulle. Si determini:

- 1 Le velocità dei due blocchi,  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  nell'istante in cui la molla è nella posizione di riposo, come illustrato nel pannello di destra della figura.
- 2 La velocità  $\vec{v}_{CM}$  del centro di massa (CM) del sistema nell'istante in cui la molla è nella posizione di riposo, come illustrato nel pannello di destra della figura. Si illustri il bilancio energetico del processo.
- 3 Il modulo della reazione vincolare della mensola dall'istante iniziale al momento in cui la molla assume la sua lunghezza di riposo.
- 4 Si illustri cosa accade dopo l'istante in cui la molla è nella posizione di riposo. In particolare si ricavi la velocità del CM negli istanti successivi.
- 5 Si verifichi che il moto compiuto dai due blocchi nel sistema di riferimento del CM è un moto armonico e se determini la pulsazione  $\omega$ .

## Soluzione



1) Il sistema è solo l'azione di una forza esterna (la reazione vincolare della mensola sul corpo 1, vedi (4.3)), ma questa forza non realizza lavoro perché il punto di applicazione rimane fermo. Di conseguenza, l'energia meccanica del sistema si conserva.

$$E_{\text{Tot}}^i = E_{\text{Tot}}^F$$

$$K^i + V^i = K^F + V^F \rightarrow \frac{1}{2} m v_{1i}^2 + \frac{1}{2} m v_{2i}^2 + \frac{1}{2} k L_0^2 = \frac{1}{2} m v_{1F}^2 + \frac{1}{2} m v_{2F}^2 + \overset{V^F=0}{0}$$

$\uparrow$  en. cinetica  
 $\uparrow$  en. elastica della molla

dove  $v_{1i} = v_{2i} = 0$  (corpi inizialmente in riposo)  
 $v_{2F} = 0$  (il corpo 2 non si muove perché è bloccato per la mensola)

Quindi  $\frac{1}{2} k L_0^2 = \frac{1}{2} m v_{2F}^2 \Rightarrow \boxed{v_{2F} = L_0 \sqrt{\frac{k}{m}}}$

$v_{1F} = 0$

2]  $m\vec{v}_{1F} + m\vec{v}_{2F} = (m+m)\vec{v}_{CM,F}$  quantità di moto totale

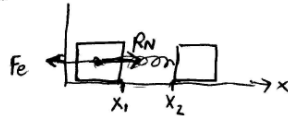
inizialmente  $m\vec{v}_{1i} + m\vec{v}_{2i} = (m+m)\vec{v}_{CM,i} = 0 \rightarrow v_{CM,i} = 0$

Quando la molla è nella posizione di riposo  $v_{1F} = 0, v_{2F} = L_0 \sqrt{\frac{K}{m}}$

$$v_{CM,F} = \frac{1}{2} v_{2F} = \frac{L_0}{2} \sqrt{\frac{K}{m}}$$

La quantità di moto del sistema non si conserva perché c'è una forza esterna (reazione vincolare della mensola)

3] Fino a che la molla è nella posizione di riposo  $L_0$ , il corpo 1 rimane fermo



La risultante delle forze sul corpo 1 è nulla

$$\vec{F}_e + \vec{R}_N = 0 \quad \begin{array}{l} \vec{F}_e \text{ forza elastica della molla} \\ \vec{R}_N \text{ reazione vincolare della mensola} \end{array}$$

In modulo  $R_N = F_e = K(L_0 - (x_2 - x_1))$

4] Quando la molla è nella posizione di equilibrio  $R_N = F_e = 0$

Da quel istante in poi non ci sono forze esterne sul sistema  $\Sigma F_{ext} = R_N = 0$

$v_{CM} = \text{costante} \rightarrow$  Il centro di massa del sistema continua a muoversi con velocità costante

5] Dal istante in cui la molla è nella posizione di equilibrio le equazioni del moto per il corpo 1 e 2 sono:

$$m\ddot{x}_1 = K(x_2 - x_1 - L_0)$$

$$m\ddot{x}_2 = -K(x_2 - x_1 - L_0)$$

$$m(\ddot{x}_1 - \ddot{x}_2) = -2K(x_1 - x_2 - L_0)$$

Coordinata relativa  $\Delta x = x_1 - x_2 ; \Delta \ddot{x} = \ddot{x}_1 - \ddot{x}_2$

$m\Delta \ddot{x} = -2K(\Delta x - L_0) \rightarrow$  Equazione del moto armonico semplice

pulazione  $\omega = \sqrt{\frac{2K}{m}}$