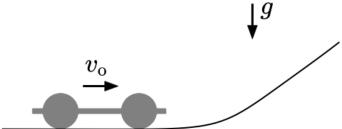
Un carrello nel campo gravitazionale

In presenza di gravità, un carrello fatto di un telaio di massa M e quattro ruote cilindriche omogenee di massa m = M/16 e raggio R (che rotolano senza strisciare) viaggia in piano a velocità v_0 per imboccare poi un tratto in salita. Quando viaggia in pianura, il centro di massa del carrello è a quota z_C ; determinare la quota massima che raggiungerà nella sua salita.



La massa del carrello è $M_{\rm carr} = M + 4 \cdot M/16 = 5M/4$ e la sua energia cinetica iniziale è

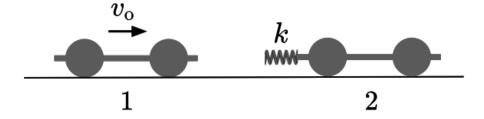
$$E_{\rm kin} = \frac{1}{2} M_{\rm carr} v_{\rm o}^2 + 4 \cdot \frac{1}{2} I_{\rm ruota} \omega_{\rm ruota}^2 = \left(\frac{5}{8} + \frac{1}{16}\right) = \frac{11}{16} M v_{\rm o}^2 \; , \; {\rm poich\acute{e}} \; \; I_{\rm ruota} = \frac{1}{2} m R^2 = \frac{1}{32} M R^2 \; \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v_{\rm o}}{R} M R^2 \; , \; {\rm e} \; \omega_{\rm ruota} = \frac{v$$

L'unica forza esterna al carrello è la gravità, che è conservativa; l'energia totale iniziale $E_{\rm kin} + M_{\rm carr} g z_C$ è conservata e quindi eguaglia l'energia potenziale relativa alla quota massima raggiungibile $M_{\rm carr} g (z_C + \Delta h)$. Da qui si ottiene

$$\frac{11}{16}Mv_o^2 = \frac{5}{4}Mg\Delta h \quad \Longrightarrow \quad \Delta h = \frac{11}{20}\frac{v_o^2}{q} \ , \ h = z_C + \Delta h$$

Due carrelli e una molla

Un carrello identico a quello dell'esercizio precedente viaggia in pianura a velocità $v_{\rm o}$ fino a venire in contatto con una molla di costante elastica k, lunghezza di riposo non nulla e massa trascurabile, attaccata come in figura all'estremità di un secondo carrello, identico al primo, inizialmente fermo. Determinare la compressione massima della molla e le velocità finali dei due carrelli dopo che la molla si sarà di nuovo completamente distesa.



Il sistema è composto da due carrelli identici 1 e 2. L'energia totale $E_{\rm tot}$ è conservata perché tutte le forze sono conservative. C'è una forza interna conservativa dovuta alla molla. C'è anche una forza esterna conservativa (solo verticale), la gravità, ma possiamo evitare di considerarla: nel bilancio energetico il potenziale gravitazionale aggiunge una costante irrilevante perché qui il centro di massa (cdm) resta sempre alla stessa quota z_C . All'inizio il carrello 1 ha velocità costante $v_1 = v_o$, il carrello 2 è fermo $v_2 = 0$, la molla non è compressa: $E_{\rm tot} = E_{\rm kin \, 1} + 0 + 0 = (11/16)Mv_o^2$. La componente orizzontale della quantità di moto totale si conserva: la velocità orizzontale del cdm, $v_C = v_o/2$, è costante. Nel riferimento del cdm le velocità orizzontali dei carrelli 1 e 2 sono uguali in modulo e opposte in segno, perché le loro masse sono identiche: in ogni istante se $v_1 = v_C + v_1'$ e $v_2 = v_C + v_2'$, vale $v_2' = -v_1'$.

Di conseguenza
$$E_{\text{tot}} = \frac{11}{16} M v_{\text{o}}^2 = \frac{11}{16} M \left(v_C + v_1' \right)^2 + \frac{11}{16} M \left(v_C + v_2' \right)^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 \implies \frac{11}{8} M v_1'^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{11}{32} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^2 + \frac{1}{2} M v_{\text{o}}^$$

Nell'istante di massima compressione
$$v_1'=0 \implies \frac{1}{2}\Delta x_{\max}^2 = \frac{11}{32}Mv_o^2 \implies \Delta x_{\max} = \sqrt{\frac{11}{16}}\sqrt{\frac{M}{k}}\,v_o\,;$$
 subito dopo

è facile vedere che v'_1 e v'_2 riprendono ad aumentare in modulo con segno scambiato, finché, quando la molla è di nuovo completamente distesa e i carrelli non sono più in contatto attraverso la molla, il primo è rimasto fermo e il secondo viaggia verso destra a velocità costante v_0 , come in un urto elastico fra punti materiali di uguale massa.